



اسماعیل خان مرزیا



دانشیار،
مدیر آزمایشگاه آیداس (آزمایشگاه
سیستمهای هوشمند، خودکار و توزیع
شده)،
دانشکده مهندسی مکانیک،
دانشگاه علم و صنعت ایران

تحصیلات

- ۱۳۹۱ **دکتوری**، دانشکده مهندسی مکانیک، دانشگاه تهران، تهران، معدل ۱۸/۲ از ۲۰.
عنوان رساله: طراحی یکپارچه کنترل کننده سیستمهای دینامیک هایبرید
استاد راهنما: دکتر عقیل یوسفی کما
توضیح: در این رساله یک روش جدید برای کنترل سیستمهای دینامیکی هایبرید که دارای دینامیکهای پیوسته و گسسته به طور همزمان هستند ارائه شده است.
- ۱۳۸۵ **کارشناسی ارشد**، دانشکده مهندسی مکانیک، دانشگاه تهران، تهران، معدل ۱۹/۲ از ۲۰.
عنوان پایان نامه: کنترل غیرخطی مسیر ریزپرنده ها
استاد راهنما: دکتر عقیل یوسفی کما
توضیح: در این پایان نامه یک کنترل کننده غیرخطی برای دنبال کردن یک مسیر توسط ریزپرنده بالزن که در معرض باد قرار دارد، توسعه داده شده است.
- ۱۳۸۳ **کارشناسی**، دانشکده مهندسی مکانیک، دانشگاه تهران، تهران، معدل ۱۸/۰۲ از ۲۰.
عنوان پایان نامه: تحلیل ارتعاشات به کمک کامپیوتر به روش ماتریس انتقال
استاد راهنما: دکتر منصور نیکخواه بهرامی

تهران، میدان رسالت، خیابان هنگام، دانشگاه علم و صنعت ایران
☎ ۲۹-۱۲۲۸-۷۷۴۹ (۲۱) ۹۸+، ۰۴۶۹ ۷۷۲۴ (۲۱) ۹۸+

• khanmirza@iust.ac.ir, e.khanmirza@gmail.com ✉ • +۹۸ (۲۱) ۷۷۲۴ ۰۴۸۸ FAX •
• <http://webpages.iust.ac.ir/khanmirza> •

توضیح هدف این پروژه طراحی نرم افزار جهت محاسبه فرکانسهای طبیعی و شکل مودهای روتورهای صنعتی بوده است.

۱۳۷۸ **دیپلم**، رشته ریاضی-فیزیک، دبیرستان شهید بهشتی وابسته با سازمان ملی پرورش استعدادهای درخشان، قائم شهر، مازندران، معدل ۱۹/۳ از ۲۰.

جوایز

- طرح برگزیده دانشگاهی از سوی وزارت علوم، تحقیقات و فناوری، تهران، ۱۳۹۸.
- رتبه اول در امتیاز ماده صنعتی در دانشکده مهندسی مکانیک، دانشگاه علم و صنعت ایران، تهران، ۱۳۹۷.
- رتبه اول در امتیاز ماده صنعتی در دانشکده مهندسی مکانیک، دانشگاه علم و صنعت ایران، تهران، ۱۳۹۶.
- استاد منتخب از منظر آداب علمی و اجتماعی از سوی دانشجویان ممتاز، دانشگاه علم و صنعت ایران، تهران، ۱۳۹۶.
- رتبه اول در پنجمین دوره مسابقات ملی کنست ایران در ماموریت مخابراتی (عضو هیات علمی همراه)، پژوهشگاه هوافضا، تهران، ۱۳۹۵.
- رتبه سوم در چهارمین دوره مسابقات ملی کنست ایران در ماموریت بازیابی محموله زیستی (عضو هیات علمی همراه)، پژوهشگاه فضایی ایران، تهران، ۱۳۹۳.
- رتبه اول در چهارمین دوره مسابقات ملی کنست ایران در ماموریت تصویربرداری (عضو هیات علمی همراه)، پژوهشگاه فضایی ایران، تهران، ۱۳۹۳.
- رتبه دوم در مسابقات دانشجویی در پانزدهمین کنفرانس بین المللی سالانه مهندسی مکانیک ایران برای "طراحی و ساخت و کنترل ربات پرنده" دانشگاه صنعتی امیرکبیر، ایران، تهران، (ISME 2017).
- استاد برتر به انتخاب دانشجویان، دانشکده فنی، دانشگاه تهران، تهران، ۱۳۸۹.
- رتبه اول در میان دانشجویان دوره دکتری دانشکده مهندسی مکانیک، ۱۳۸۷.
- رتبه اول در میان فارغ التحصیلان دوره کارشناسی ارشد دانشکده مهندسی مکانیک، ۱۳۸۵.
- رتبه اول در میان فارغ التحصیلان دوره کارشناسی دانشکده مهندسی مکانیک، ۱۳۸۳.
- جایزه F.O.E دانشکده مهندسی مکانیک دانشگاه تهران، ۱۳۸۱.
- مدال برنز المپیاد ملی ریاضی ایران، ۱۳۷۸.

تجربیات

تجربیات در دانشگاه

- ۱۴۰۱- تاکنون رئیس دانشکده مهندسی مکانیک، دانشگاه علم و صنعت ایران، تهران.
- ۱۴۰۰-۱۴۰۱ مدیر گروه طراحی کاربردی دانشکده مهندسی مکانیک، دانشگاه علم و صنعت ایران، تهران.

مدیر دفتر توسعه فناوری، تجاری سازی و کارآفرینی، دانشگاه علم و صنعت ایران، تهران. ۱۳۹۵-۱۴۰۰

مهمترین دستاوردها:

تاسیس این مدیریت و راه اندازی دفتر امور انتقال فناوری؛ دفتر امور نوآوری و مالکیت فکری؛ و مدیریت سیاست گذاری و توسعه پژوهش و فناوری در ذیل آن؛

تامین مالی بیش از ۵۰ شرکت دانش بنیان؛

تهیه و اجرای سیاستهای تجاری سازی مالکیت های فکری دانشگاه از طریق فروش دانش فنی، بهره مالکانه (Roy - alty) و یا تاسیس شرکتهای دانش بنیان از طریق اعضای هیات علمی و دانشجویان و همچنین تعیین میزان سهام دانشگاه در اینگونه از شرکتهای؛ این سیاستها و شیوه نامه ها به تصویب هیات امنای دانشگاه رسیده است؛

استقرار بیش از ۱۰ کارگزار جهت ارائه خدمات کارآفرینی و تامین مالی؛

برگزاری دوره های متعدد آموزش کارآفرینی برای دانشجویان و اعضای هیات علمی.

عضو کمیته اجرایی شورای برنامه ریزی راهبردی دانشگاه، دانشگاه علم و صنعت ایران، تهران. ۱۳۹۹-۱۴۰۰

عضو شورای ایمنی سلامت و محیط زیست دانشگاه، دانشگاه علم و صنعت ایران، تهران. ۱۳۹۹-۱۴۰۰

عضو شورای راهبردی واحد کیش و چابهار دانشگاه، دانشگاه علم و صنعت ایران، تهران. ۱۳۹۹-۱۴۰۰

عضو کمیته ارزیابی شرکتهای دانش بنیان دانشگاه، دانشگاه علم و صنعت ایران، تهران. ۱۳۹۵-۱۴۰۰

عضو شورای مرکز رشد واحدهای فناوری دانشگاه، دانشگاه علم و صنعت ایران، تهران. ۱۳۹۵-۱۴۰۰

عضو شورای پژوهش و فناوری دانشگاه، دانشگاه علم و صنعت ایران، تهران. ۱۳۹۳-۱۴۰۰

معاونت توسعه فناوری و تجاری سازی پژوهشگاه علم و صنعت ایران، دانشگاه علم و صنعت ایران، تهران. ۱۳۹۲-۱۴۰۰

مهمترین دستاوردها:

همکاری در تاسیس بیش از ۱۴ پژوهشکده و مرکز تحقیقاتی جدید با مأموریت توسعه محصولات پژوهشی و دانش بنیان به سطح بلوغ فناوری (TRL) بالاتر از ۵؛

راه اندازی فن راه دانشگاه جهت تسهیل فرآیند تجاری سازی از طریق ارائه خدمات نمونه سازی سریع و مشاوره ساخت، مشاوره های اقتصادی شامل بیمه و مالیات و بازاریابی، ارائه خدمات تامین سرمایه و ...

تهیه مقررات و دستورالعملهای لازم جهت راه اندازی و توسعه فعالیتهای قطب علمی، قطب فناوری، انیستیتو، پژوهشکده، موسسه، مرکز پژوهش و فناوری، گروه پژوهش و فناوری، هسته های پژوهشی، هیات اندیشه ورز (اتاق فکر)، اندیشکده، کلینیک صنعتی، دفتر تعاملات صنعتی، میز تخصصی، کرسی پژوهشی و آکادمی. این مقررات توسط هیات امنای دانشگاه به تصویب رسیده است.

طراحی سیاستهای پژوهش و فناوری بیش از ۲۷ پژوهشکده و مرکز تحقیقاتی در دانشگاه و ارزیابی عملکرد ایشان.

مدیر دفتر فناوری، دانشکده مهندسی مکانیک، دانشگاه علم و صنعت ایران، تهران. ۱۳۹۳-۱۳۹۶

دبیر کمیته تخصصی فناوری، تجاری سازی و کارآفرینی، گروه برنامه ریزی راهبردی دانشگاه علم و صنعت ایران، تهران. ۱۳۹۵-۱۳۹۶

تجربیات مدیریتی

تهران، میدان رسالت، خیابان هنگام، دانشگاه علم و صنعت ایران

• ۲۹-۱۲۲۸ ۷۷۴۹ (۲۱) ۹۸+، ۰۴۶۹ ۷۷۲۴ (۲۱) ۹۸+

• ۰۴۸۸ ۷۷۲۴ (۲۱) ۹۸+ • khanmirza@iust.ac.ir, e.khanmirza@gmail.com • FAX

• <http://webpages.iust.ac.ir/khanmirza> •

- ۱۴۰۲- تاکنون عضو کمیته ارزیابی طرحهای دانش بنیان، شرکت سرمایه گذاری مس سرچشمه، تهران.
- ۱۴۰۲-۱۴۰۱ عضو شورای پژوهش، فناوری و کارآفرینی، دانشگاه جامع علمی کاربردی، تهران.
- ۱۴۰۰- تاکنون رئیس هیات مدیره به نمایندگی از دانشگاه، صندوق پژوهش و فناوری علم و صنعت، تهران.
مهمترین دستاوردهای صندوق:
-  صدور ضمانت نامه تا سقف قانونی؛
 -  اعطای تسهیلات به شرکتهای دانش بنیان؛
 -  سرمایه گذاری در نوآفرینها؛
 -  همکاری در توسعه زیست بوم کارآفرینی دانشگاه علم و صنعت ایران؛
 -  افزایش سرمایه صندوق و ایجاد زیرساخت لازم برای توسعه عملیات صندوق.
- ۱۳۹۹-۱۴۰۰ عضو هیات مدیره به نمایندگی از دانشگاه، صندوق پژوهش و فناوری علم و صنعت، تهران.
- ۱۳۹۴-۱۳۹۳ عضو شورای پژوهشی، دانشگاه آزاد اسلامی واحد الکترونیکی، تهران.
- ۱۳۹۴-۱۳۹۳ مدیر گروه رشته مهندسی مکانیک و هوافضا در مقطع کارشناسی ارشد، دانشگاه آزاد اسلامی واحد الکترونیکی، تهران.
- ۱۳۹۱-۱۳۹۲ عضو شورای مرکز رشد واحدهای فناوری، پارک علم و فناوری امام خمینی «ره»، قزوین.
- ۱۳۸۸-۱۳۹۱ معاونت پژوهش و فناوری، موسسه SRI، سازمان ISA، تهران.
مهمترین دستاوردها:
-  استقرار و توسعه نظام مدیریت و کنترل پروژه و تضمین کیفیت به کمک فناوری IT؛
 -  استخراج درخت فناوریهای کلیدی محصول و ارزیابی سطح بلوغ آنها؛
 -  استقرار مهندسی سیستم مدل پایه به جای سند پایه؛
 -  استقرار نظام مدیریت دانش.
- ۱۳۹۱ مدیر آموزش سازمان فضایی آسیا و اقیانوسیه (APSCO - Asia-Pacific Space Cooperation Organization) در ایران، تهران.
- ۱۳۸۸-۱۳۸۹ مشاور مدیرعامل گروه ج. تحقیقات، تهران.
زمینه های فعالیت موسسه صنایع نفت و گاز، پتروشیمی، محیط زیست، عمرانی، ابزار دقیق، فناوریهای پیشرفته و

معاون مرکز رشد واحدهای فناوری، دانشگاه تهران، تهران. ۱۳۸۴-۱۳۸۵

مهمترین دستاوردها:

-  جذب بیش از ۱۷ شرکت فناور در حوزه‌های نانوفناوری، زیست‌فناوری، فناوری اطلاعات و مدیریت که سه شرکت جذب شده در حوزه نانو سه شرکت برتر کشور در سالهای بعدی انتخاب شدند؛
-  همکاری در تاسیس پارک علم و فناوری دانشگاه تهران.

تجربیات صنعتی

-  نظارت بر طراحی و نصب دو عدد ربات شماره‌زنی تختال، شرکت پشتیبانی و توسعه فناوری و نوآوری فولاد مبارکه، اصفهان.
-  طراحی و امکان‌سنجی ساخت ماشین اسیدشویی، شرکت متحد پرچ، تهران.
-  مدیریت پروژه، طراحی و ساخت یک پروژه پیشرفته با همکاری بیش از ۱۵۰ کارشناس ارشد و دکتری، تهران.
-  مدیریت مهندسی سیستم، در طراحی و ساخت یک پروژه پیچیده، بین رشته‌ای و دارای فناوری پیشرفته، تهران.
-  نظارت بر خطوط توزیع برق توسط رباتهای هوایی همکار، پژوهشگاه نیرو، تهران.
-  طراحی و آماده کردن زیرساختهای لازم جهت ساخت یک وسیله نقلیه بدون سرنشین، مشتمل بر بیش از ۱۰ مورد کاری، دستگاه تست موتور احتراقی، دستگاه تست سیستم اینرسی، دستگاههای اندازه‌گیری جرمی، سیستمهای کنترل، مسیریابی و SLAM، تهران.
-  طراحی سیستم نرم‌افزاری برای شبیه‌سازی اثرات تصمیمها در عرصه‌های راهبردی ملی و رفع نیازهای صیانتی، تهران.
-  طراحی و توسعه سامانه مهندسی همزمان، صندوق حمایت از پژوهشگران، تهران.
-  همکاری در طرح کلان ملی طراحی و ساخت منظومه با پوشش دائمی، شورای عالی عتف، تهران.
-  ارزیابی سیستمی و هوشمندانه اپراتورهای حوزه ICT، شرکت آزمون کیفیت، تهران.
-  طراحی و ساخت نمونه نیمه صنعتی کنترل‌کننده یک سرومکانیزم دو درجه آزادی سرعت بالا، تهران.
-  طراحی و همکاری در ساخت عملگر IGV برای یک توربین گاز، تهران.
-  مدیر گروه سنسور، تهران.
-  مدیر گروه کنترل وضعیت، تهران.

سوابق تدریس

کارشناسی ارشد سیستمهای کنترل هوشمند، دانشکده مهندسی مکانیک، دانشگاه علم و صنعت ایران، از پاییز ۱۳۹۲.

تهران، میدان رسالت، خیابان هنگام، دانشگاه علم و صنعت ایران
• ۲۹-۱۲۲۸-۷۷۴۹ (۲۱) ۹۸+، ۰۴۶۹ ۷۷۲۴ (۲۱) ۹۸+

• ۰۴۸۸ ۷۷۲۴ (۲۱) ۹۸+ • khanmirza@iust.ac.ir, e.khanmirza@gmail.com • FAX

• <http://webpages.iust.ac.ir/khanmirza> •

- کارشناسی ارشد **کنترل تطبیقی**، دانشکده مهندسی مکانیک، دانشگاه علم و صنعت ایران، از زمستان ۱۳۹۲.
- کارشناسی ارشد **مکاترونیک ۲**، دانشکده مهندسی مکانیک، دانشگاه علم و صنعت ایران، از زمستان ۱۳۹۳.
- کارشناسی ارشد **مکاترونیک ۱**، دانشکده علوم و فناوریهای نوین، دانشگاه تهران، پاییز ۱۳۹۰.
- کارشناسی **دینامیک مهندسی**، دانشکده مهندسی مکانیک، دانشگاه علم و صنعت ایران، از پاییز ۱۳۹۲.
- کارشناسی **روشهای طراحی در مهندسی**، دانشکده مهندسی مکانیک، دانشگاه علم و صنعت ایران، از پاییز ۱۳۹۳.
- کارشناسی **دینامیک ماشین**، دانشکده مهندسی مکانیک، دانشگاه علم و صنعت ایران، ۱۳۹۲-۱۳۹۴.
- کارشناسی **طراحی اجزاء ۲**، دانشکده مهندسی مکانیک، دانشگاه علم و صنعت ایران، ۱۳۹۲-۱۳۹۴.
- کارشناسی **مقاومت مصالح**، پردیس دانشکده‌های فنی، دانشگاه تهران، ۱۳۸۸-۱۳۸۹.
- کارشناسی **استاتیک**، پردیس دانشکده‌های فنی، دانشگاه تهران، ۱۳۸۸-۱۳۸۹.

گواهی نامه‌ها

- دوره آموزشی مالکیت فکری و ثبت اختراع
- دوره PLC S7 300 پیشرفته، زیمنس، قشم ولتاژ
- شبکه‌های صنعتی، زیمنس، قشم ولتاژ
- اصول و فنون مذاکره
- اصول مدیریت پروژه، موسسه هرمزان، تهران، ایران
- اصول مدیریت پروژه، Valense Organizational Consultants، انگلستان
- اصول زبان UML
- دوره RUP
- ارزیابی طرحهای تجاری
- زمینه‌های مورد علاقه تحقیقاتی**

- سیستمهای کنترل هابیرید**
طراحی کنترل کننده برای سیستمهای دینامیکی هابیرید بر اساس هابیرید اتوماتا. سیستمهای دینامیکی هابیرید سیستمهایی هستند که در آن هم دینامیک پیوسته و هم دینامیک گسسته وجود دارد. یعنی پرش به همراه سیگنالهای پیوسته در آن وجود دارد. کاربرد روشهای پیش بین مدل، بهینه‌سازی محدب و روشهای هوشمند در طراحی کنترل سیستمهای هابیرید دینامیکی.
- سیستمهای کنترل هوشمند**
مشتمل بر مباحثی همچون سیستمهای کنترل فازی، کنترل فازی-عصبی، کاربرد شبکه‌های عصبی مصنوعی یا سیستمهای خبره، یادگیری تقویتی و مانند اینها در طراحی کنترل کننده.
- جابه‌جایی اجسام نرم**
مدلسازی دینامیک اجسام نرم، جابه‌جایی و گرفتن اجسام نرم، Geometry Control.

زمینه‌های مورد علاقه توسعه فناوری

- طراحی مسیر حرکت** مشتمل بر مباحثی همچون طراحی کنترل‌کننده حرکت وسایل متحرکی همچون ماهواره، پهبادها، هواپیما، اتومبیل و کشتی و مانند اینها، همچنین طراحی مسیر سیستمهای چند عامله، Swarm systems, formation, RTOS به کارگیری سامانه‌ها و سیستمهای عامل مبتنی بر اینترنت اشیا IOT، سیستمهای عامل بلادرنگ RTOS در توسعه کنترل‌کننده‌های سلسله مراتبی، سیستمهای کنترلی تحت شبکه و embedded control systems؛ شبکه‌ای اینترنت اشیا صنعتی IIOT.
- سیستمهای کنترل شبکه‌ای**
- مهندسی همزمان** تمرکز بر مهندسی همزمان و ارتباط آن با مباحثی همچون مهندسی سیستم، مهندسی الزامات، قابلیت اطمینان، لجستیک، هدایت تیمهای مختلف، اعتباربخشی و آزمون، قابلیت نگاهداشت، روشهای بهینه‌یابی و ابزارهای مدیریت ریسک. از سوی دیگر مدیریت هم‌پوشانی با مهندسی کنترل، مهندسی نرم‌افزار، مهندسی صنایع، مدیریت سازمانی و مدیریت پروژه.

مهارتهای نرم‌افزاری

- ریاضی : Matlab, Maple
- اجزاء محدود : ANSYS
- برنامه‌نویسی : C++, C#
- میکروکنترلر : AVR, ARM
- دینامیک : ADAMS
- کنترل : Simulink
- اتوماسیون : STEP7, TIA
- مدلسازی : SolidWorks, CATIA

اختراعات

- ۱۴۰۱ پردازش تصویر سلامت گیاه در بستر شبکه اینترنت اشیا برای گلدان هوشمند، مخترعین: محمدحسین خدادادی، اسماعیل خان‌میرزا؛ مالکین: اسماعیل خان‌میرزا، محمدحسین خدادادی، دانشگاه علم و صنعت ایران..
شماره و تاریخ ثبت اختراع: ۱۴۰۱-۱۲-۲۲/۱۰۸۹۱۳، شماره و تاریخ اظهارنامه: ۱۴۰۱۵۰۱۴۰۰۳۰۰۷۳۸۵/۱۴۰۱۷-۱۰-۱۴۰۱، مرکز مالکیت معنوی، ایران
- ۱۴۰۰ ربات صورت انسان با قابلیت شبیه‌سازی حالات مختلف چهره مخصوص کاربردهای درمانی و تشخیصی، مخترعین: اسماعیل خان‌میرزا، مهرداد مرتدی؛ مالکین: اسماعیل خان‌میرزا، مهرداد مرتدی، دانشگاه علم و صنعت ایران..
شماره و تاریخ ثبت اختراع: ۱۴۰۰-۱۰-۰۵/۱۰۶۰۰۰، شماره و تاریخ اظهارنامه: ۱۴۰۰۵۰۱۴۰۰۳۰۰۱۹۰۴/۱۴۰۰۴-۰۳-۱۴۰۰، مرکز مالکیت معنوی، ایران

تالیفات

Journal Papers

F. Gholami, E. [Khanmirza](#), and M. Riahi, "Simultaneous improvement of obstacle detection accuracy and speed in cut stereo vision with ultrasonic data in smart vehicles," *Journal of Machine Vision and Image Processing*, 2023, [*Early Access*]. [Online]. Available: https://jmvip.sinaweb.net/article_172088.html

A. Safi, A. Taghavian, and E. [Khanmirza](#), "A review on benchmarks for dynamical hybrid systems controller synthesis to facilitate its selection process," *Journal of Space Science, Technology and Applications*, vol. 2, no. 2, 2023. [Online]. Available: http://journal.isrc.ac.ir/article_164991.html

E. [Khanmirza](#), M. HaghBeigi, and M. Farzan, "A new incremental search method for multi-robot path planning," *Modares Mechanical Engineering*, vol. 23, no. 3, 2023. [Online]. Available: <http://mme.modares.ac.ir/article-15-63177-en.html>

B. Geranmehr and E. [Khanmirza](#), "Optimal consensus control of multi-agent systems based on the state-dependent riccati equation," *Proceedings of the Institution of Mechanical Engineers, Part C: Journal of Mechanical Engineering Science*, vol. 236, no. 16, pp. 9270–9281, 2022. [Online]. Available: <https://doi.org/10.1177/09544062221091526>

A. Mousavi, A. H. Markazi, and E. [Khanmirza](#), "Adaptive fuzzy sliding-mode consensus control of nonlinear under-actuated agents in a near-optimal reinforcement learning framework," *Journal of the Franklin Institute*, vol. 359, no. 10, pp. 4804–4841, 2022. [Online]. Available: <https://www.sciencedirect.com/science/article/pii/S0016003222002514>

H. Yadegari, J. Beyramzad, and E. [Khanmirza](#), "Magnetorquers-based satellite attitude control using interval type-ii fuzzy terminal sliding mode control with time delay estimation," *Advances in Space Research*, vol. 69, no. 8, pp. 3204–3225, 2022. [Online]. Available: <https://www.sciencedirect.com/science/article/pii/S0273117722000382>

F. Gholami, E. [Khanmirza](#), and M. Riahi, "Real-time obstacle detection by stereo vision and ultrasonic data fusion," *Measurement*, vol. 190, p. 110718, 2022. [Online]. Available: <https://doi.org/10.1016/j.measurement.2022.110718>

E. [Khanmirza](#) and F. Jafari, "Improving the performance of the EKF-SLAM algorithm in dynamic environments using ANFIS," *Journal of Mechanical Engineering, University of Tabriz*, vol. 52, no. 2, pp. 51–58, 2022. [Online]. Available: https://tumechj.tabrizu.ac.ir/article_13421.html

H. Safari, H. Kiadaliri, and E. [Khanmirza](#), "Grasp analysis of soft objects using robotic gripper in the presence of an external force," *Journal of Mechanical Engineering, University of Tabriz*, vol. 52, no. 1, pp. 169–178, Spring 2022. [Online]. Available: https://tumechj.tabrizu.ac.ir/article_12873.html?lang=fa

R. Asadi, E. [Khanmirza](#), and R. Madoliat, "Tasks assignment for cooperative unmanned aerial vehicles in dynamic environment," *Journal of Mechanical Engineering, University of Tabriz*, vol. 51, no. 4, pp. 51–58, 2022. [Online]. Available: https://tumechj.tabrizu.ac.ir/article_12893.html?lang=en

N. Yazdanjue and E. [Khanmirza](#), "An application-specific approach for design structure matrix optimization: Focusing on the cross application of modularization and sequencing methods," *IEEE Transactions on Engineering Management*, vol. 70, no. 6, pp. 2093–2114, 2023. [Online]. Available: <https://doi.org/10.1109/TEM.2021.3071324>

تهران، میدان رسالت، خیابان هنگام، دانشگاه علم و صنعت ایران
+۹۸ (۲۱) ۷۷۲۴ ۰۴۶۹، +۹۸ (۲۱) ۷۷۴۹ ۱۲۲۸-۲۹ ☎ •

khanmirza@iust.ac.ir, e.khanmirza@gmail.com ✉ • +۹۸ (۲۱) ۷۷۲۴ ۰۴۸۸ ☎ •

<http://webpages.iust.ac.ir/khanmirza> •

- E. [Khanmirza](#), M. Haghbeigi, and N. Yazdanjue, “Enhanced genetic and imperialist competitive based algorithms for reducing design feedbacks in the design structure matrix,” *IEEE Transactions on Engineering Management*, pp. 1–15, 2021, [Early Access]. [Online]. Available: <https://doi.org/10.1109/TEM.2021.3083595>
- k. Taebi, E. [Khanmirza](#), and S. M. Emamjomeh, “A new approach to design and implementation of multi-layer control in the IOT,” *Modares Mechanical Engineering*, vol. 20, no. 5, pp. 1255–1269, 2020. [Online]. Available: <http://mme.modares.ac.ir/article-15-36524-en.html>
- E. [Khanmirza](#), M. Nazarahari, and M. Haghbeigi, “A heuristic approach for optimal integrated airline schedule design and fleet assignment with demand recapture,” *Applied Soft Computing*, vol. 96, p. 106681, 2020. [Online]. Available: <https://doi.org/10.1016/j.asoc.2020.106681>
- A. Karamali Ravandi, E. [Khanmirza](#), S. A. Seyed Yousef, M. Valipour Arekhlu, and K. Daneshjou, “A new framework of synchronized adaptive fuzzy sliding mode control for networked under-actuated systems subjected to communication delay,” *International Journal of Robotics, Theory and Applications*, vol. 7, no. 1, pp. 18–30, 2021. [Online]. Available: http://ijr.kntu.ac.ir/article_120680.html
- E. [Khanmirza](#), A. Maghsoudi, and F. Gholami, “Longitudinal speed control using model reference adaptive control for intelligent highway platform,” *International Journal of Automotive Engineering*, vol. 10, no. 3, pp. 3345–3356, 2020. [Online]. Available: <http://www.iust.ac.ir/ijae/article-1-399-en.html>
- H. R. Moetamedzadeh, E. [Khanmirza](#), and R. Madoliat, “Transient simulation of natural gas network by hybrid taguchi binary genetic algorithm,” *International Journal of Nonlinear Sciences and Numerical Simulation*, vol. 21, no. 1, pp. 51–63, 2020. [Online]. Available: <https://doi.org/10.1515/ijnsns-2018-0093>
- S. Espahbodi Nia and E. [Khanmirza](#), “Adaptive C-SLAM algorithm in dynamic environment,” *Journal of Mechanical Engineering, University of Tabriz*, vol. 50, no. 1, pp. 9–15, 2020. [Online]. Available: https://tumechj.tabrizu.ac.ir/article_9690.html
- H. R. Moetamedzadeh, E. [Khanmirza](#), A. Pourfard, and R. Madoliat, “Intelligent nonlinear model predictive control of gas pipeline networks,” *Transactions of the Institute of Measurement and Control*, vol. 41, no. 16, pp. 4569–4589, 2019. [Online]. Available: <https://doi.org/10.1177/0142331219864190>
- A. Pourfard, E. [Khanmirza](#), and R. Madoliat, “A novel approach for dynamic flow simulation of gas pipelines using teaching–learning-based optimization algorithm,” *Proceedings of the Institution of Mechanical Engineers, Part C: Journal of Mechanical Engineering Science*, vol. 233, no. 9, pp. 3085–3099, 2019. [Online]. Available: <https://doi.org/10.1177/0954406218805120>
- E. [Khanmirza](#), R. Madoliat, and A. Pourfard, “Transient optimization of natural gas networks using intelligent algorithms,” *Journal of Energy Resources Technology-transactions of the ASME*, vol. 141, no. 3, pp. 032901: 1–11, 2019. [Online]. Available: <https://doi.org/10.1115/1.4040073>
- E. [Khanmirza](#), K. Daneshjou, and A. Karamali Ravandi, “Hybrid force-position control of robotic arms manipulating in uncertain environment based on adaptive fuzzy sliding mode

control,” *Applied Soft Computing*, vol. 70, pp. 864–874, 2018. [Online]. Available: <https://doi.org/10.1016/j.asoc.2018.05.048>

B. Geranmehr, E. Khanmirza, and S. Kazemi, “Trajectory control of aggressive maneuver by agile autonomous helicopter,” *Part G: Journal of Aerospace Engineering*, vol. 233, no. 4, pp. 1526–1536, 2019. [Online]. Available: <https://doi.org/10.1177/0954410018755807>

M. Nazarahari, E. Khanmirza, and S. Doostie, “Multi-objective multi-robot path planning in continuous environment using an enhanced genetic algorithm,” *Expert System with Applications*, vol. 115, pp. 106–120, 2019. [Online]. Available: <https://doi.org/10.1016/j.eswa.2018.08.008>

E. Alimohammadi, E. Khanmirza, and H. Darvish, “Velocity tracking of cruise control system by using feedback linearization method,” *International Journal of Automotive Engineering*, vol. 8, no. 4, pp. 2826–2832, 2018. [Online]. Available: <http://www.iust.ac.ir/ijae/article-1-461-en.html>

E. Khanmirza, K. Daneshjou, and A. Karamali Ravandi, “Underactuated flexible aerial manipulators: A new framework for optimal trajectory planning under constraints induced by complex dynamics,” *Journal of Intelligent and Robotic Systems*, vol. 92, no. 3, pp. 599–613, 2017. [Online]. Available: <https://doi.org/10.1007/s10846-017-0711-6>

E. Khanmirza, M. Nazarahari, and M. Haghbeigi, “Schedule design and fleet assignment based on modified intelligent algorithms,” *Modares Mechanical Engineering*, vol. 17, Issue 6, no. 8, pp. 59–66, August 2017, [In Persian]. [Online]. Available: http://mme.modares.ac.ir/article_16831.html

E. Khanmirza and M. Haghbeigi, “Cooperation algorithm of autonomous uavs for tracking a dynamic target in an adversarial environment,” *Modares Mechanical Engineering*, vol. 17, Issue 5, no. 2, pp. 1–11, July 2017, [In Persian]. [Online]. Available: http://mme.modares.ac.ir/article_16616_0.html

E. Khanmirza, A. Mousavi, and M. Nazarahari, “Identification of piecewise affine systems based on fuzzy PCA-Guided robust clustering technique,” *EURASIP Journal on Advances in Signal Processing*, vol. 2016:133, 2016. [Online]. Available: <https://link.springer.com/article/10.1186/s13634-016-0427-y>

E. Khanmirza, A. Esmaeilzadeh, and A. H. D. Markazi, “Design and experimental evaluation of model predictive control vs. intelligent methods for domestic heating systems,” *Energy and Buildings*, vol. 152, pp. 2 – 70, 2017. [Online]. Available: <https://doi.org/10.1016/j.enbuild.2017.05.074>

E. Khanmirza and A. Jamalpoor, “Nanoscale mass sensor based on the vibration analysis of magneto-electro-elastic nanoplate resting on visco-pasternak substrate,” *European Physical Journal Plus*, vol. 132:422, 2017. [Online]. Available: <https://doi.org/10.1016/j.enbuild.2017.05.074>

E. Khanmirza, H. Darvish, F. Gholami, and E. Alimohammadi, “Improving the velocity tracking of cruise control system by using adaptive methods,” *International Journal of Automotive Engineering*, vol. 6, no. 4, pp. 2244–2255, 2016. [Online]. Available: <http://www.iust.ac.ir/ijae/article-1-365-en.html>

R. Madoliat, E. Khanmirza, and A. Pourfard, “Application of pso and cultural algorithms for transient analysis of natural gas pipeline,” *Journal of Petroleum Science and Engineering*, vol.

تهران، میدان رسالت، خیابان هنگام، دانشگاه علم و صنعت ایران
+98 (21) 7724 0469, +98 (21) 7749 1228-29 ☎ •

khanmirza@iust.ac.ir, e.khanmirza@gmail.com ✉ • +98 (21) 7724 0488 ☎ • 15/1 •

<http://webpages.iust.ac.ir/khanmirza> •

149, pp. 504–514, 2016. [Online]. Available: <http://www.sciencedirect.com/science/article/pii/S0920410516304545>

E. Khanmirza, A. Esmaeilzadeh, and A. H. D. Markazi, “Predictive control of a building hybrid heating system for energy cost reduction,” *Applied Soft Computing*, vol. 46, p. 407–423, 2016. [Online]. Available: <http://www.sciencedirect.com/science/article/pii/S156849461630206X>

B. Tarvirdizadeh, A. Yousefi-Koma, and E. Khanmirza, “Development of a robust observer for general form nonlinear system: Theory, design and implementation,” *International Journal of Robotics, Theory and Applications*, vol. 4, no. 2, pp. 36–47, 2016, 2008-7144. [Online]. Available: http://ijr.kntu.ac.ir/article_12524_e2e6f1cda7f201bf72b055fde6d702b5.pdf

B. Tarvirdizadeh, E. Khanmirza, M. Ebrahimi, A. Kalhor, and S. Vakilipour, “An efficient numerical and experimental system identification approach for a flexible manipulator,” *Engineering Computations*, vol. 32, no. 8, pp. 2467–2490, 2015. [Online]. Available: <http://www.emeraldinsight.com/doi/abs/10.1108/EC-07-2014-0146>

R. Madoliat, E. Khanmirza, and H. R. Moetamedzadeh, “Transient simulation of gas pipeline networks using intelligent methods,” *Journal of Natural Gas Science and Engineering*, vol. 29, pp. 517–529, 2016. [Online]. Available: <http://dx.doi.org/10.1016/j.jngse.2016.01.018>

M. Reza Sabaapour, E. Khanmirza, and S. Ghadami, “An anti-windup rate-varying integral control applied to electromechanical actuator,” *Proceedings of the Institution of Mechanical Engineers, Part C: Journal of Mechanical Engineering Science*, vol. 229, no. 4, pp. 692–702, 2015. [Online]. Available: <http://pic.sagepub.com/content/229/4/692.abstract>

E. Khanmirza, A. Mousavi, and M. Nazarahari, “Piecewise affine hybrid system identification using adaline neural network,” *Modares Mechanical Engineering*, vol. 15, no. 5, pp. 397–404, 2015, [In Persian]. [Online]. Available: http://mme.modares.ac.ir/article_12629_ad8314c6e27bfef261da57d8ac63a1f3.pdf

B. Tarvirdizadeh, E. Khanmirza, and A. Yousefi-Koma, “Robust control of flapping-wing in micro aerial vehicle to have a smooth flapping motion,” *GSTF Journal on Aviation Technology*, vol. 1, 2014. [Online]. Available: DOI:0.5176/0000-0004_1.1.3

E. Khanmirza, N. Khaji, and E. Khanmirza, “Identification of linear and non-linear physical parameters of multistory shear buildings using artificial neural network,” *Inverse Problems in Science and Engineering*, pp. 1–18, 2014. [Online]. Available: <http://dx.doi.org/10.1080/17415977.2014.933829>

E. Khanmirza and A. Yousefi-Koma, “Application of graph theory in hybrid control systems using state space mesh,” *Proceedings of the Institution of Mechanical Engineers, Part I: Journal of Systems and Control Engineering*, vol. 227, no. 2, pp. 252–263, 2013. [Online]. Available: <http://pii.sagepub.com/content/227/2/252.abstract>

E. Khanmirza, A. Yousefi-Koma, and B. Tarvirdizadeh, “Nonlinear trajectory control of a flapping wing micro aerial vehicle,” *Aircraft Engineering and Aerospace Technology*, vol. 84, no. 1, pp. 58–65, 2012. [Online]. Available: <http://www.emeraldinsight.com/doi/abs/10.1108/00022661211194988>

تهران، میدان رسالت، خیابان هنگام، دانشگاه علم و صنعت ایران
+۹۸ (۲۱) ۷۷۲۴ ۰۴۶۹، +۹۸ (۲۱) ۷۷۴۹ ۱۲۲۸-۲۹ •

khanmirza@iust.ac.ir, e.khanmirza@gmail.com ✉ • +۹۸ (۲۱) ۷۷۲۴ ۰۴۸۸ FAX •

<http://webpages.iust.ac.ir/khanmirza> •

Conference Papers

V. Rezaei and E. Khanmirza, "In consensus search for a multiagent system using the minimum-maximum protocol," in *The 31th Annual International Conference of Iranian Society of Mechanical Engineers and 8th Conference on Thermal Power Plants*, Shahid Beheshti University, Tehran, Iran, 09-11 May 2023. [Online]. Available: <https://civilica.com/doc/1668570/>

M. Haghbeigi, E. Khanmirza, and A. Davaie Markazi, "Online multi-robot path planning based on the development of artificial potential field method," in *The 31th Annual International Conference of Iranian Society of Mechanical Engineers and 8th Conference on Thermal Power Plants*, Shahid Beheshti University, Tehran, Iran, 09-11 May 2023. [Online]. Available: <https://civilica.com/doc/1668715>

A. Maleki Najafabadi, E. Khanmirza, and A. Davaie Markazi, "Experimental study and modeling of soft body behavior based on the mass-spring-damper method," in *The 9th International Conference on Robotics and Mechatronics(ICRoM2021)*, AmirKabir University of Technology, Tehran, Iran, 17-19 November 2021.

A. Safi, F. Namdarpour, and E. Khanmirza, "On the effectiveness of stable model predictive vs. adaptive fuzzy sliding mode method in synthesizing the controller for high-speed trains," in *The 9th International Conference on Robotics and Mechatronics(ICRoM2021)*, AmirKabir University of Technology, Tehran, Iran, 17-19 November 2021.

S. Alaei, A. Abaei Kashan, and E. Khanmirza, "Diagnosing and classification of diabetic retinopathy via convolutional neural network," in *The 29th Annual International Conference of Iranian Society of Mechanical Engineers and 8th Conference on Thermal Power Plants*, K. N. Toosi University of Technology, Tehran, Iran, 25-27 May 2021.

A. Safi and E. Khanmirza, "A criticism of position control of the inverted pendulum with biased angle measurements using double-loop pid," in *Advances in Science and Engineering Technology International Conferences (ASET), Publisher: IEEE, Dubai, United Arab Emirates, 9 April 2020*. [Online]. Available: <https://doi.org/10.1109/ASET48392.2020.9118277>

H. Ardiny and E. Khanmirza, "The role of AR and VR technologies in education developments: Opportunities and challenges," in *The 6th International Conference on Robotics and Mechatronics*, Iran University of Science and Technology Tehran, Iran, 23-25 Oct 2018.

P. Samandizadeh, A. H. D. Markazi, E. Khanmirza, and A. Karamali Ravandi, "Design and fabrication of a new robot finger," in *Biennial International Conference on Experimental Solid Mechanics (X-Mech 2018)*, Center of Excellence in Experimental Solid Mechanics and Dynamics, School of Mechanical Engineering, Iran University of Science and Technology, Tehran, Iran, 13-14 Feb 2018.

E. Khanmirza, M. Haghbeigi, M. Nazarahari, and S. Doostie, "A comparative study of deterministic and probabilistic mobile robot path planning algorithms," in *5th International Conference on Robotics and Mechatronics (ICRoM 2017)*, Amirkabir University of Tech, Tehran, Iran, 25-27 Oct. 2017.

تهران، میدان رسالت، خیابان هنگام، دانشگاه علم و صنعت ایران
+۹۸ (۲۱) ۷۷۲۴ ۰۴۶۹، +۹۸ (۲۱) ۷۷۴۹ ۱۲۲۸-۲۹ ☎ •

khanmirza@iust.ac.ir, e.khanmirza@gmail.com ✉ • +۹۸ (۲۱) ۷۷۲۴ ۰۴۸۸ ☎ •

<http://webpages.iust.ac.ir/khanmirza> •

E. Khanmirza, A. Esmailzadeh, and A. H. D. Markazi, "Optimization of domestic heating system by implementing model predictive control," in *First International Conference on Sustainable Green Buildings and Communities (SGBC)*, IITM Research Park, IIT Madras, Chennai, India, 18-20 DEC. 2016.

E. Khanmirza, M. S. Msafizadeh, A. Kalantar, and S. Shokoochi, "Application of neuro-fuzzy systems in bearing fault diagnosis of induction electromotors," in *3rd Iranian International NDT Conferences*, Tehran, Iran, 21-22 Feb. 2016.

E. Khanmirza, M. M. A. Farshchi, and A. Maghsoudi, "Avoidance control of UAV quadrotor for dynamic obstacle avoidance," in *Biennial International Conference on Experimental Solid Mechanics (X-Mech 2016)*, Center of Excellence in Experimental Solid Mechanics and Dynamics, School of Mechanical Engineering, Iran University of Science and Technology, Tehran, Iran, 16-17 Feb 2016.

E. Khanmirza, M. M. A. Farshchi, and A. Maghsoudi, "A new framework for design and fabrication of intelligent quadrotor," in *Biennial International Conference on Experimental Solid Mechanics (X-Mech 2016)*, Center of Excellence in Experimental Solid Mechanics and Dynamics, School of Mechanical Engineering, Iran University of Science and Technology, Tehran, Iran, 16-17 Feb 2016.

E. Khanmirza, A. Maghsoudi, M. Taheran, and M. Nejati, "The application of concurrent engineering in idas cansat design and fabrication," in *Biennial International Conference on Experimental Solid Mechanics (X-Mech 2016)*, Center of Excellence in Experimental Solid Mechanics and Dynamics, School of Mechanical Engineering, Iran University of Science and Technology, Tehran, Iran, 16-17 Feb 2016.

H. D. Gohari, E. Khanmirza, and M. Mohtavipour, "Improvement in cooperative operation of adaptive cruise control systems considering traffic conditions," in *24th Annual (International) Conference on Mechanical Engineering*, Yazd University, Yazd, Tehran, 26-28 April 2016, [In Persian].

A. Mousavi, E. Khanmirza, and M. Nazarahari, "Intelligent identification of switch-mode dc-dc converters," in *3rd RSI International Conference on Robotics and Mechatronics (ICROM)*. Tarbiat Modares University, Tehran, Iran: IEEE, 2015, pp. 013-018.

M. M. Soltani, E. Khanmirza, E. Mohammadi, and N. S. H. Navid, "A new framework for design and development imaginary cansat," in *14th International Conference of Iranian Aerospace Society*, Iranian Research Organization for Science and Technology, Tehran, Iran, 3-5 March 2015.

E. Khanmirza, P. Behmandpoor, and S. Bayat, "Design and development of sohaidas bio-payload recovery cansat," in *23rd Annual International Conference on Mechanical Engineering-ISME2015*, Mech. Eng. Dept., Amirkabir University of Technology, Tehran, Iran, 12-14 May 2015.

M. Nazarahari, E. Khanmirza, and A. Mousavi, "Intelligent identification of linear hybrid systems," in *23rd Annual International Conference on Mechanical Engineering-ISME2015*, Mech. Eng. Dept., Amirkabir University of Technology, Tehran, Iran, 12-14 May 2015.

R. Mojtahedi, P. Behmandpoor, and E. Khanmirza, "A novel bio-payload and photo capturing cansat structure for more efficiency in subsystems," in *14th International Conference of Iranian Aerospace Society*, Iranian Research Organization for Science and Technology, Tehran, Iran, 3-5 March 2015.

تهران، میدان رسالت، خیابان هنگام، دانشگاه علم و صنعت ایران
+98 (21) 7724 0469, +98 (21) 7749 1228-29 ☎ •

khanmirza@iust.ac.ir, e.khanmirza@gmail.com ✉ • +98 (21) 7724 0488 ☒ • ۱۵/۱۳

<http://webpages.iust.ac.ir/khanmirza> •

E. Khanmirza and A. Esmailzadeh, "The application of MPC controller on hybrid heating system," in *23rd Annual International Conference on Mechanical Engineering-ISME2015*, Mech. Eng. Dept., Amirkabir University of Technology, Tehran, Iran, 12-14 May 2015.

M. Faraji, E. Khanmirza, and M. Shahraeeni, "Indirect altitude control of an unmanned aerial vehicle during the landing phase," in *Conference on new findings in aerospace and related fields*, Faculty of new sciences and technologies, Tehran, 2015.

A. Khayyat, A. Kosari, N. Asadian, and E. Khanmirza, "Nonlinear rate varying integral PID controller in uav flight control system design," in *19th Annual Conference on Mechanical Engineering*, The University of Birjand, Birjand, Iran, 10-12 May 2011.

R. Zohrabi, A. Yousefi-Koma, and E. Khanmirza, "Development of UAV guidance algorithm for dynamic target based on fuzzy approach," in *10th Conference of Iranian Aerospace Society*, Tarbiat Modares University, Tehran, Iran, 1-3 March 2011, (written in Persian).

E. Khanmirza, A. Yousefi-Koma, and B. Tarverdizadeh, "Reachability analysis of hybrid dynamical systems," in *19th Annual Conference of Mechanical Engineering*, University of Birjand, Birjand, Iran, 10-12 May 2011.

B. Tarverdizadeh, A. Yousefi-Koma, and E. Khanmirza, "Development and convergence approve of a robust nonlinear sliding mode observer for general form of nonlinear systems," in *19th Annual Conference of Mechanical Engineering*, University of Birjand, Birjand, Iran, 10-12 May 2011.

R. Zohrabi, E. Khanmirza, and A. Yousefi-Koma, "The application of mixed integer linear programming in uav task assignment with fuel constraints," in *10th Conference of Iranian Aerospace Society*, Tarbiat Modares University, Tehran, Iran, 1-3 March 2011.

M. A. Rahmati and E. Khanmirza, "Controller synthesis via differential game theory approach for vibration suppression," in *18th Annual Conference of Mechanical Engineering*, Sharif University of Technology, Tehran, Iran., 11-13 May 2010.

E. Khanmirza, A. Yousefi-Koma, and B. Tarverdizadeh, "Integrated controller design for hybrid dynamical systems," in *17th Annual (International) Conference on Mechanical Engineering-ISME2009*, University of Tehran, Tehran, Iran, 19-21 May 2009.

B. Tarverdizadeh, A. Yousefi-Koma, and E. Khanmirza, "Modeling and dynamical analysis of a flexible arm and an object interaction in impact," in *17th Annual (International) Conference on Mechanical Engineering*, University of Tehran, Tehran, Iran, 19-21 May 2009.

E. Khanmirza, A. Yousefi-Koma, and B. Tarverdizadeh, "Performance control of hybrid dynamical systems," in *16th Annual (International) Conference on Mechanical Engineering*, Shahid Bahonar University of Kerman, Iran, 14-16 May 2008.

B. Tarverdizadeh, A. Yousefi-Koma, and E. Khanmirza, "Modeling and dynamical analysis of a flexible arm and an object interaction in capture phase," in *16th Annual (International) Conference on Mechanical Engineering*, Shahid Bahonar University of Kerman, Iran, 14-16 May 2008.

E. Khanmirza, A. Yousefi-Koma, S. Akbari, and B. Tarverdizadeh, "Robust control of a smart beam with piezoelectric actuators," in *14th Annual (International) Conference of Mechanical Engineering*, Isfahan University of Technology, Isfahan, Iran, May 2006.

تهران، میدان رسالت، خیابان هنگام، دانشگاه علم و صنعت ایران
+۹۸ (۲۱) ۷۷۲۴ ۰۴۶۹، +۹۸ (۲۱) ۷۷۴۹ ۱۲۲۸-۲۹ ☎ •

khanmirza@iust.ac.ir, e.khanmirza@gmail.com ✉ • +۹۸ (۲۱) ۷۷۲۴ ۰۴۸۸ ☒ • ۱۵/۱۴

<http://webpages.iust.ac.ir/khanmirza> •

S. Akbari, A. Yousefi-Koma, and E. Khanmirza, "System identification techniques of smart structures with piezoelements," in *17th IASTED International Conference on Modelling and Simulation*. Montreal, QC, Canada: ACTA press, 24-26 May 2006.

B. Tarvirdizadeh, A. Yousefi-Koma, E. Khanmirza, and H. Maleki, "A mathematical model for a flapping-wing micro aerial vehicle," in *17th IASTED International Conference on Modelling and Simulation*. Montreal, QC, Canada: ACTA press, 24-26 May 2006.

S. Akbari, A. Yousefi-Koma, and E. Khanmirza, "Analytical and numerical system identification of a smart structure," in *14th Annual (International) Conference of Mechanical Engineering*, Isfahan University of Technology, Isfahan, Iran, May 2006.

B. Tarvirdizadeh, A. Yousefi-Koma, E. Khanmirza, and H. maleki, "Modelling of a flapping-wing micro aerial vehicle," in *14th Annual (International) Mechanical Engineering Conference*, Isfahan University of Technology, Isfahan, Iran, May 2006.